

「情報システム学特別講義3」 演習：行列-ベクトル積の並列化

東京大学情報基盤センター准教授 片桐孝洋

2014年6月10日(火) 14:40－16:10

情報システム学特別講義3

講義日程

(情報システム学特別講義 3)

レポートおよびコンテスト課題

(締切:

2014年8月11日(月)24時 厳守

~~1. 4月8日: ガイダンス~~

~~2. 4月15日~~

~~▶ プログラム高速化の基礎(その1)~~

~~3. 4月22日~~

~~▶ プログラム高速化の基礎(その2)~~

~~4. 5月13日~~

~~▶ MPIの基礎~~

~~5. 5月20日~~

~~▶ OpenMPの基礎~~

~~6. 5月27日~~

~~▶ Hybrid並列化技法
(MPIとOpenMPの応用編)~~

~~7. 6月3日~~

~~▶ プログラム高速化の応用~~

8. 6月10日

▶ 行列-ベクトル積の並列化

9. 6月17日

● べき乗法の並列化

10. 6月24日

● 行列-行列積の並列化

11. 7月8日

● LU分解の並列化

12. 7月15日

● 非同期通信

● 疎行列反復解法の並列化

13. 7月22日

● ソフトウェア自動チューニング

14. 8月5日(補講日)

● エクサフロップスコンピューティング
に向けて

講義の流れ

1. 行列-ベクトル積のサンプルプログラムの実行
2. 並列化の注意点
3. 並列化実習
4. レポート課題

並列化の方針

行列 - ベクトル積とは

▶ 以下の演算

$$y = Ax$$

▶ ここで、

- ▶ A は、実数の密行列。

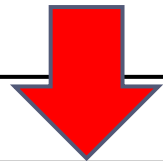
- ▶ 配列は $A[N][N]$ 。

- ▶ x, y は、実数のベクトル。

- ▶ 配列は、 $x[N], y[N]$ 。

行列 - ベクトル積のプログラム (C言語)

```
for( j=0; j<n; j++) {  
    y[ j ] = 0.0;  
    for(i=0; i<n; i++) {  
        y[ j ] += A[ j ][ i ] * x[ i ];  
    }  
}
```



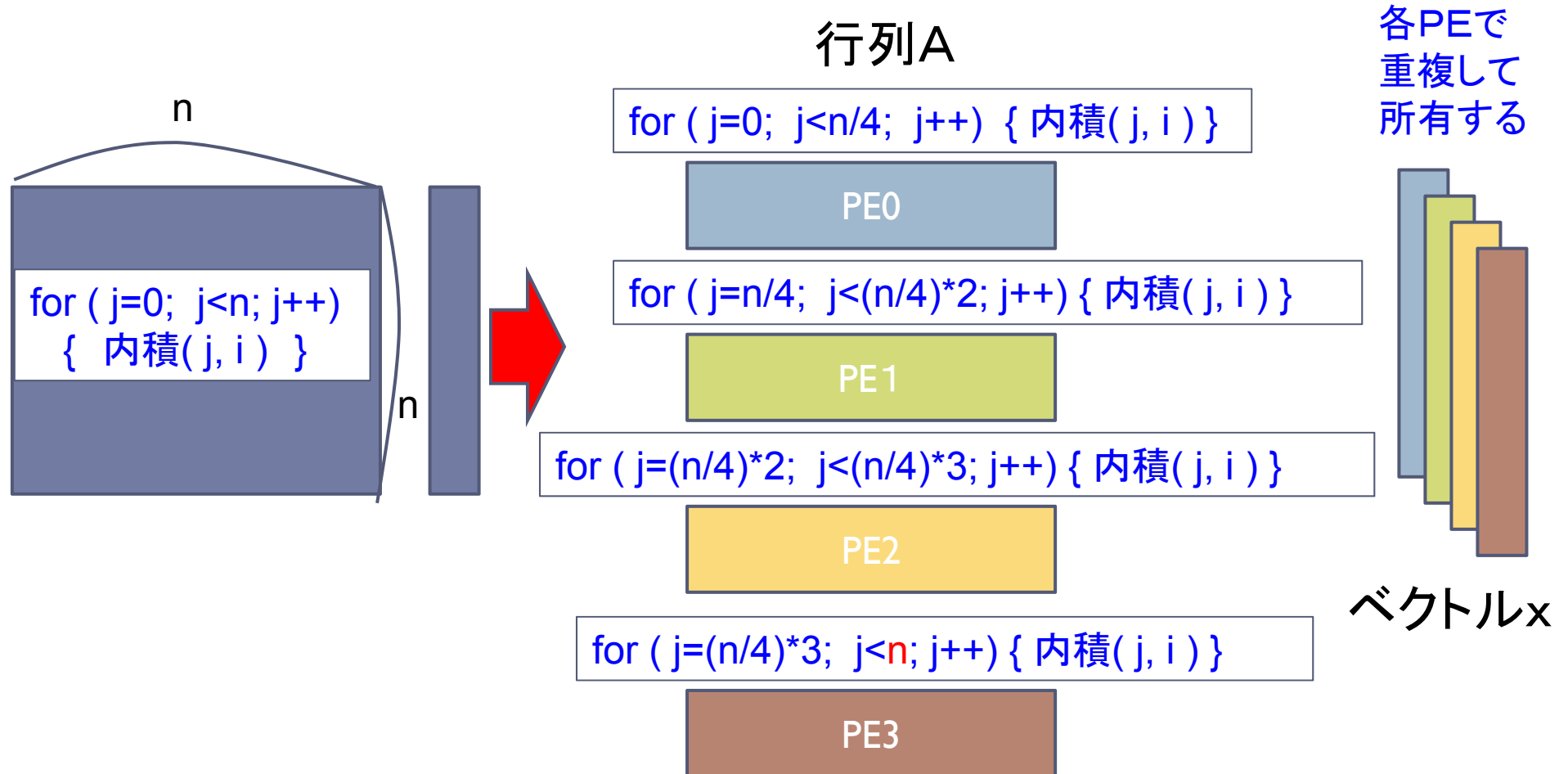
```
for( j=0; j<n; j++) {  
    内積( j, i )  
}
```

内積(j, i)

```
y[ j ] = 0.0;  
for(i=0; i<n; i++) {  
    y[ j ] += A[ j ][ i ] * x[ i ]; }  
}
```

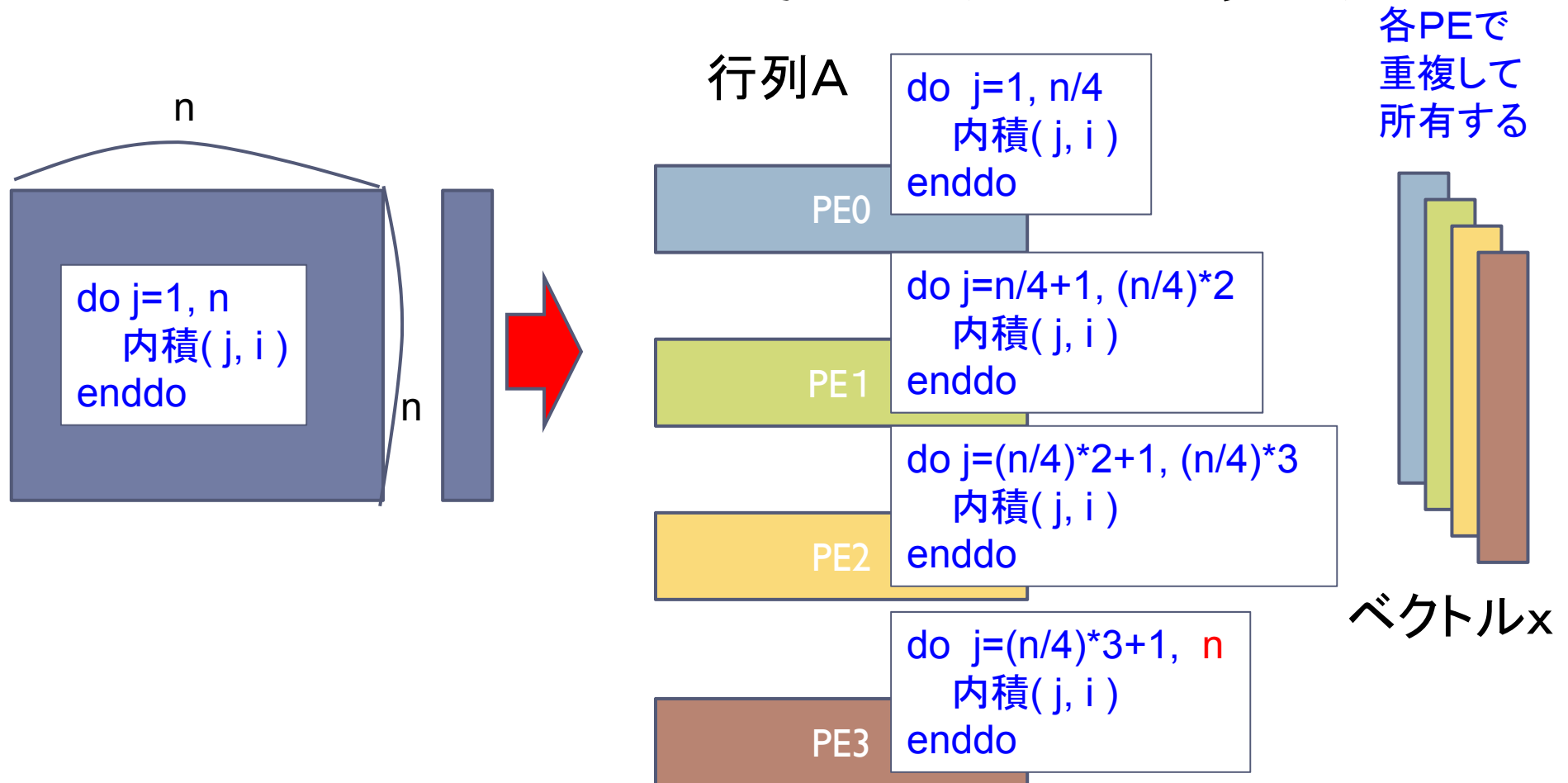
並列化の考え方（C言語）

▶ SIMDアルゴリズムの考え方（4PEの場合）



並列化の考え方 (Fortran言語)

▶ SIMDアルゴリズムの考え方(4PEの場合)

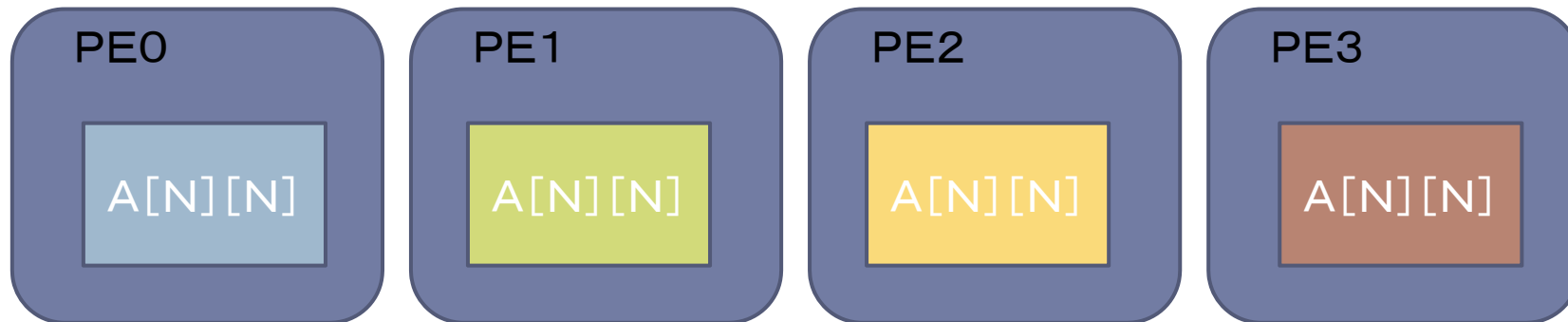


ここでの注意

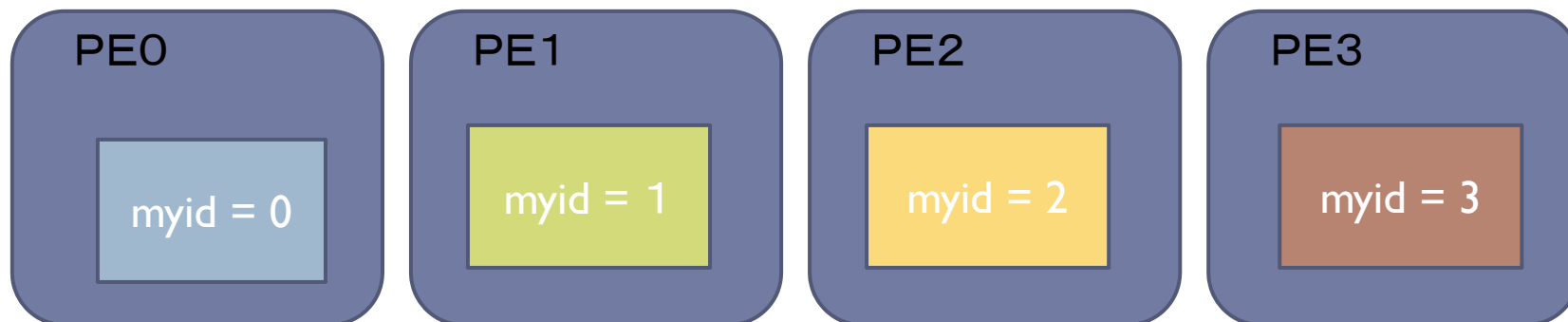
- ▶ 4MPIプロセス実行だからといって、SIMDの考え方のループを4つ書いてはいけない！
 - ▶ 1万並列なら1万個書くのか？
 - ▶ 書けるわけがない
- ▶ MPIの並列化における本質課題
 - ▶ SIMDの考え方のループが、1つのプログラム上でどうやって汎用的に書けるのか考えること

初心者が注意すること

- ▶ 各PEでは、**独立した配列が個別に確保**されます。



- ▶ myid変数は、MPI_Init()関数が呼ばれた段階で、**各PE固有の値**になっています。



並列プログラム開発の指針

1. 正しく動作する逐次プログラムを作成する
2. 1. のプログラムで、適切なテスト問題を作成する
3. 2. のテスト問題の実行について、適切な処理の単位ごとに、正常動作する計算結果を確認する
4. 1. の逐次プログラムを並列化し、並列プログラミングを行う
5. 2. のテスト問題を実行して動作検証する
6. このとき3. の演算結果と比較し、正常動作をすることを確認する。もし異常であれば、4. に戻りデバックを行う。

データ分散方式に関する注意

- ▶ 負荷分散を考慮し、多彩なデータ分散方式を採用可能
- ▶ **しかし、数学的に単純なデータ分散方式が良い**
 - ▶ ◎: ブロック分散、サイクリック分散(ブロック幅=1)
 - ▶ △~○: ブロック・サイクリック分散(ブロック幅=任意)
 - ▶ 理由:
 - ▶ 複雑な(一般的な)データ分散は、各MPIプロセスが所有するデータ分散情報(インデックスリスト)を必要とするため、メモリ量が余分に必要なる
 - 例: **1万並列では、少なくとも1万次元の整数配列が必要**
 - 数学的に単純なデータ分散の場合は、インデックスリストは不要

並列化の方針（C言語）

1. 全PEで行列Aを $N \times N$ の大きさ、ベクトル x 、 y を N の大きさ、確保してよいとする。
2. 各PEは、担当の範囲のみ計算するように、ループの開始値と終了値を変更する。

- ▶ ブロック分散方式では、以下になる。
(n が numprocs で割り切れる場合)

```
ib = n / numprocs;  
for ( j=myid*ib; j<(myid+1)*ib; j++) { ... }
```

3. (2の並列化が完全に終了したら)各PEで担当のデータ部分しか行列を確保しないように変更する。
 - ▶ 上記のループは、以下のようになる。

```
for ( j=0; j<ib; j++) { ... }
```

並列化の方針（Fortran言語）

1. 全PEで行列Aを $N \times N$ の大きさ、ベクトル x 、 y を N の大きさ、確保してよいとする。
2. 各PEは、担当の範囲のみ計算するように、ループの開始値と終了値を変更する。

- ▶ ブロック分散方式では、以下になる。
(n が numprocs で割り切れる場合)

```
ib = n / numprocs
```

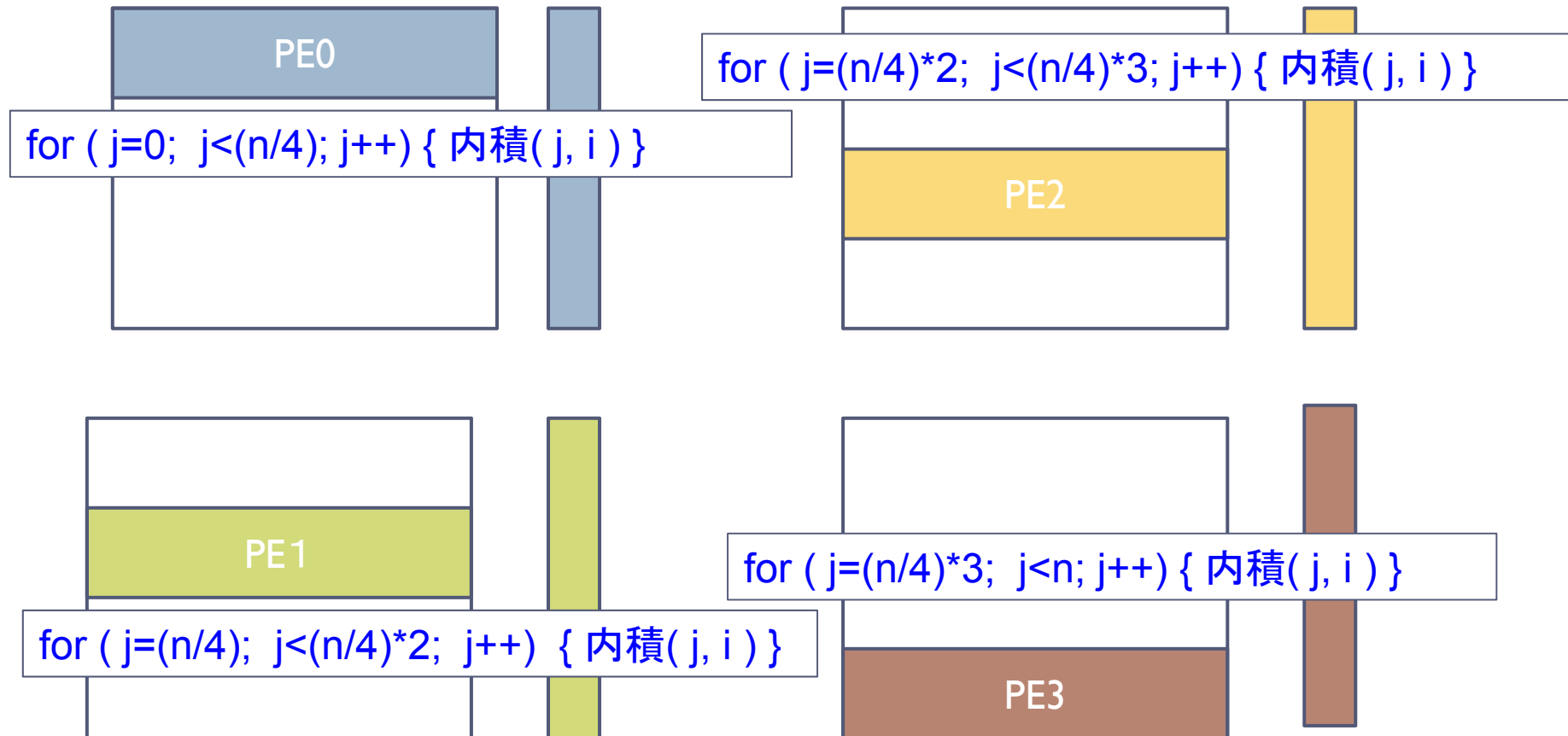
```
do j=myid*ib+1, (myid+1)*ib .... enddo
```

3. (2の並列化が完全に終了したら)各PEで担当のデータ部分しか行列を確保しないように変更する。
 - ▶ 上記のループは、以下のようになる。

```
do j=1, ib .... enddo
```

並列化の方針（行列-ベクトル積） （C言語）

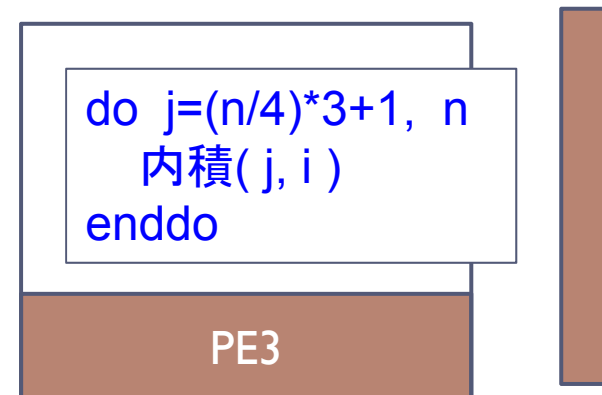
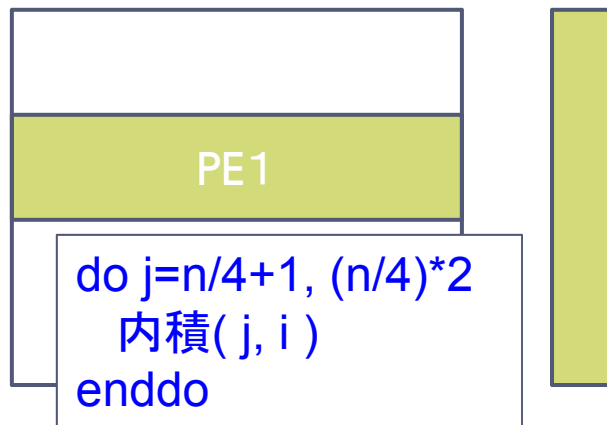
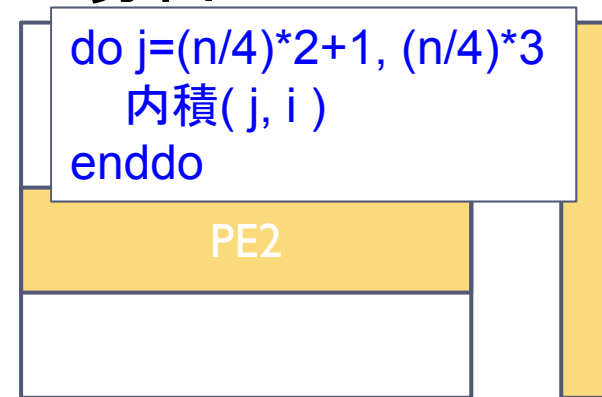
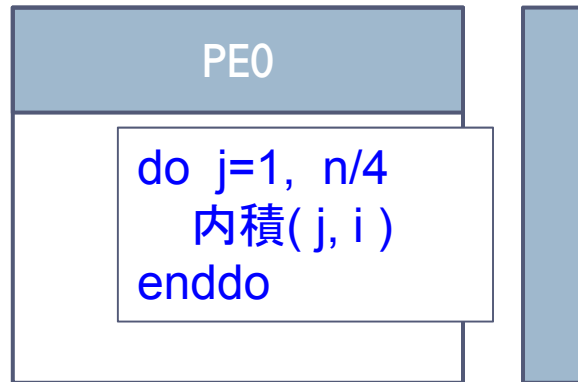
▶ 全PEで $N \times N$ 行列を持つ場合



※各PEで使われない領域が出るが、担当範囲指定がしやすいので実装がしやすい。

並列化の方針（行列-ベクトル積） （Fortran 言語）

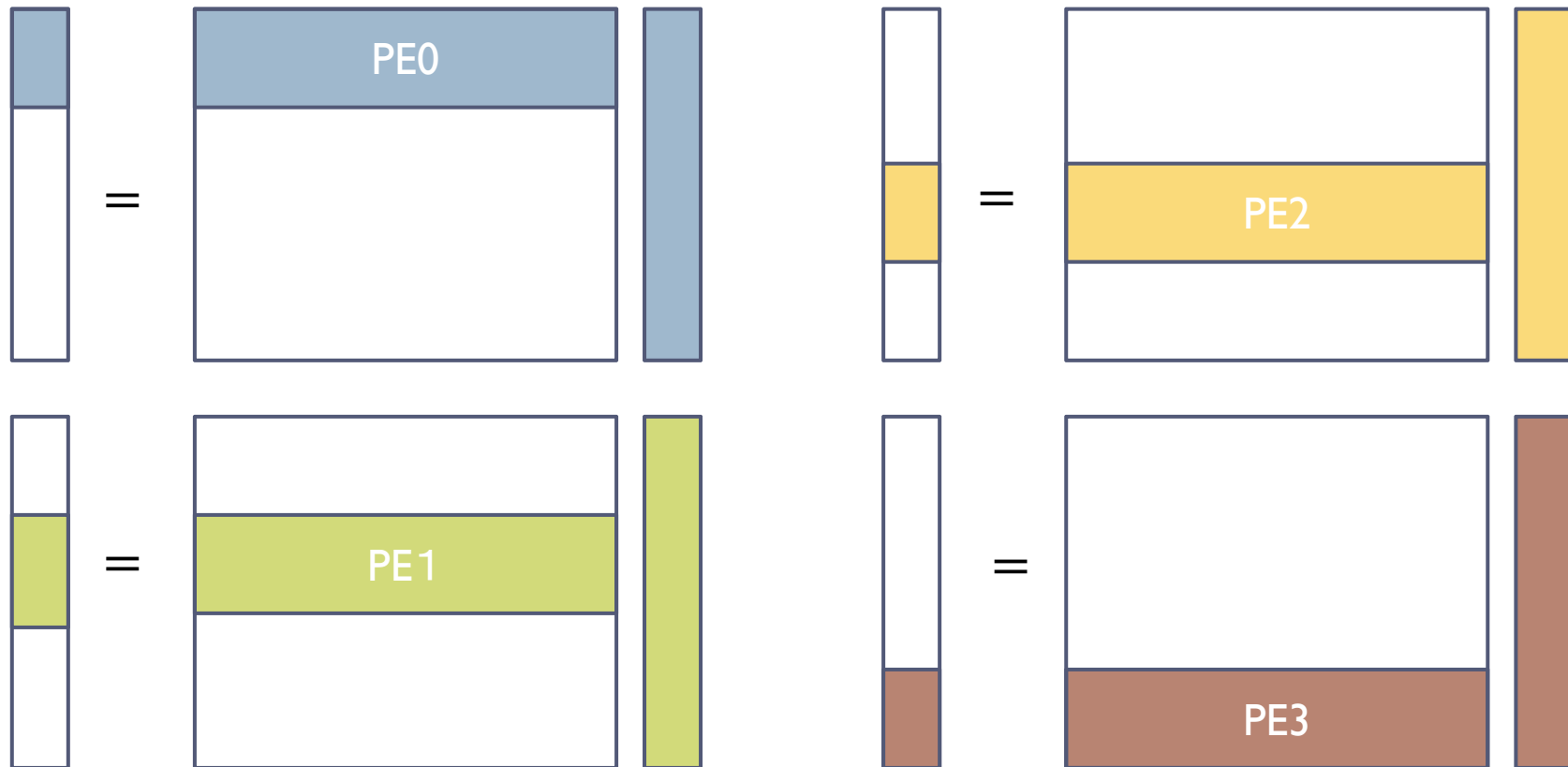
▶ 全PEで $N \times N$ 行列を持つ場合



※各PEで使われない領域が出るが、担当範囲指定がしやすいので実装がしやすい。

並列化の方針（行列-ベクトル積）

- ▶ この方針では、 $y = Ax$ のベクトル y は、以下の
ように一部分しか計算されないことに注意！



並列化の方針のまとめ

- ▶ 行列全体 ($A[N][N]$) を各プロセスで確保することで、SIMD の考え方を、逐次プログラムに容易に適用できる
 - ▶ ループの開始値、終了値のみ変更すれば、並列化が完成する
 - ▶ この考え方は、MPI、OpenMP に依存せず、適用できる。
 - ▶ 欠点
 - ▶ 最大実行可能な問題サイズが、利用ノード数によらず、1 ノードあたりのメモリ量で制限される (メモリに関するスケーラビリティが無い)
- ▶ ステップ2のデバックの困難性を低減できる
 - ▶ 完全な並列化 (ステップ2) の際、ステップ1での正しい計算結果を参照できる
 - ▶ 数値計算上の処理単位ごとに、ステップごとに完全並列化ができる (モジュールごとに、デバックできる)

サンプルプログラムの実行 (行列-ベクトル積)

はじめての基本演算

EMACSコマンドの再確認

- ▶ **C-** : Control キーを押しながら
- ▶ **M-** : Esc キーを押しながら
- ▶ **C-x C-s** : データセーブ
- ▶ **C-x C-c** : 終了
- ▶ **C-g** : わからなくなったとき
- ▶ **C-k** : 1行消去してバッファにコピー
(連続して入力すると複数行消去可)
- ▶ **C-y** : 上記のバッファをカーソル位置にコピー
- ▶ **C-s** : 文字列を検索し、その場所に移動。以降 **C-s** で次の候補に移動する。移動したい関数名を入れて利用する。
- ▶ **M-x goto-line** : 行きたい行に飛ぶ。入力後、行の番号を聞いてくる。

行列-ベクトル積のサンプルプログラムの注意点

- ▶ C言語／Fortran言語版のファイル名

Mat-vec-fx.tar

- ▶ ジョブスクリプトファイル **mat-vec.bash**

- ▶ **lecture : 実習のキュー**

行列 - ベクトル積のサンプルプログラムの実行 (C言語)

- ▶ 以下のコマンドを実行する

```
$ cp /home/z30082/Mat-vec-fx.tar ./
$ tar xvf Mat-vec-fx.tar
$ cd Mat-vec
```
- ▶ 以下のどちらかを実行

```
$ cd C :C言語を使う人
$ cd F :Fortran言語を使う人
```
- ▶ 以下共通

```
$ make
$ pjsub mat-vec.bash
```
- ▶ 実行が終了したら、以下を実行する

```
$ cat mat-vec.bash.oXXXXXXXXX
```

実行結果（C言語）

- ▶ 以下のような結果が出ればOK。

N = 10000

Mat-Vec time = 0.171097 [sec.]

1168.927027 [MFLOPS]

OK!

実行結果 (Fortran言語)

- ▶ 以下のような結果が出ればOK。

$N = 10000$

Mat-Vec time[sec.] = 0.1665926129790023

MFLOPS = 1200.533420532020

OK!

サンプルプログラムの説明（C言語）

▶ `#define N 10000`

数字を変更すると、**行列サイズが変更**できます

▶ `#define DEBUG 1`

「1」としてコンパイルすると、演算結果が正しいことがチェックできます。

▶ 再コンパイルは、以下のように入力します。

`% make clean`

`% make`

Fortran言語のサンプルプログラムの注意

- ▶ 行列サイズNNの宣言は、以下のファイルにあります。

`mat-vec.inc`

- ▶ 行列サイズ変数が、NNとなっています。

`integer NN`

`parameter (NN=10000)`

演習課題

- ▶ **MyMatVec**関数(手続き)の<中身>を
並列化してください。
- ▶ デバック時には、
 - ▶ **#define N 192**
にしてください。そうしないと、実行時間が
大変かかってしまいます。
 - ▶ **#define DEBUG 1**
にして、結果を検証してください。

演習課題の注意

- ▶ データが各PEに完全に分散された状態から初めてください。
(データ分散の処理は不要です)
- ▶ 以下はデータの中身を気にする人に:
 - ▶ 結果を検証する場合、行列とベクトルの初期データはすべて1です。
 - ▶ 結果を検証しない場合には、行列とベクトルの初期データに、疑似乱数を使っています。
 - ▶ 疑似乱数は、乱数の種を固定しない限り各PEで同じ値になることは保証されません。
 - ▶ このサンプルプログラムでは、`srand()`関数で乱数の種を固定していますので全PEで同じ乱数系列が発生されます。
 - ▶ 逐次と同じデータの中身を並列版で保障する場合、自分の担当部分まで乱数が発生させて、不要な場所は発生した乱数を捨てる必要があります。

演習課題の注意

- ▶ 本実習では、MPI通信関数は不要です。
- ▶ このサンプルプログラムでは、
演算結果検証部分が並列化されていない
ため、MatVec関数のみを並列化しても、
検証部でエラーとなります。
 - 検証部分も、計算されたデータに各PEで対応する
ように、並列化してください。
 - 検証部分においても、行列-ベクトル積と同様の
ループとなります。

MPI並列化の大前提（再確認）

▶ SPMD

- ▶ 対象のメインプログラム（mat-vec.c）は、
 - ▶ すべてのPEで、かつ、
 - ▶ 同時に起動された状態から処理が始まる。

▶ 分散メモリ型並列計算機

- ▶ 各PEは、完全に独立したメモリを持っている。（共有メモリではない）

本実習プログラムのTIPS

- ▶ **myid, numprocs は大域変数です**

- ▶ myid (=自分のID)、および、numprocs(=世の中のPE台数)の変数は大域変数です。

MyMatVec関数内で、引数設定や宣言なしに、参照できます。

- ▶ **myid, numprocs の変数を使う必要があります**

- ▶ MyMatVec関数を並列化するには、myid、および、numprocs変数を利用しないと、並列化できません。

並列化時の注意

- ▶ 演習環境は、192PEです。
- ▶ 動作確認には、サンプルプログラムにあるデバック機能を利用しましょう。
- ▶ 並列化は、＜できた＞と思ってもバグっていることが多い！
- ▶ このサンプルでは、PE0がベクトル y の要素すべてを所有することが前提となっています。

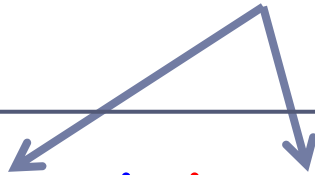
出力結果を考慮して検証部分も並列化してください。

- ▶ N を小さくして、`printf`で結果(ベクトル y)を目視することも、デバックになります。しかし、 N を目視できないほど大きくする場合にバグることがあります。目視のみデバックは、経験上お勧めしません。
- ▶ 数学ライブラリ開発では、できるだけ数学(線形代数)の知識を利用した方法で、理論的な解と結果を検証することをお勧めします。

実装上の注意

- ▶ ループ変数をグローバル変数にすると、性能が出ません。必ずローカル変数か、定数(2 など)にしてください。

ローカル変数にすること



```
▶ for (i=i_start; i<i_end; i++) {  
    ...  
    ...  
}
```

nがMPIプロセス数で割切れない時

- ▶ nがプロセス数のnumprocsで割り切れない場合
 - ▶ 配列確保: $A(N/\text{numprocs} + \text{mod}(N, \text{numprocs}), N)$
 - ▶ ループ終了値: numprocs-1のみ終了値がnとなるように実装

```
ib = n / numprocs;  
if ( myid == (numprocs - 1) ) {  
    i_end = n;  
} else {  
    i_end = (myid+1)*ib;  
}  
for ( i=myid*ib; i<i_end; i++) { ... }
```

余りが多い場合

- ▶ **mod(N, numprocs)が大きいと、負荷バランスが悪化**
 - ▶ 例 : N=10、numprocs=6
 - $\text{int}(10/6)=1$ なので、
プロセス0～4は1個のデータ、プロセス5は4個のデータを持つ
 - ▶ 各プロセスごとの開始値、終了値のリストを持てば改善可能
 - プロセス0: $i_start(0)=1, i_end(0)=2$, 2個
 - プロセス1: $i_start(1)=3, i_end(1)=4$, 2個
 - プロセス2: $i_start(2)=5, i_end(2)=6$, 2個
 - プロセス3: $i_start(3)=7, i_end(3)=8$, 2個
 - プロセス4: $i_start(4)=9, i_end(4)=9$, 1個
 - プロセス5: $i_start(5)=10, i_end(5)=10$, 1個
 - ▶ **欠点: プロセス数が多いと、上記リストのメモリ量が増える**

模範解答

行列 - ベクトル積のピュアMPI並列化の例 (C言語)

```
ierr = MPI_Init(&argc, &argv);
ierr = MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);
ierr = MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD,
&numprocs);
...
ib = n/numprocs;
jstart = myid * ib;
jend = (myid+1) * ib;
if ( myid == numprocs-1) jend=n;

for( j=jstart; j<jend; j++) {
    y[ j ] = 0.0;
    for(i=0; i<n; i++) {
        y[ j ] += A[ j ][ i ] * x[ i ];
    }
}
```

ブロック分散を仮定した
担当ループ範囲の定義

MPIプロセスの担当ごとに
縮小したループの構成

行列 - ベクトル積のピュアMPI並列化の例 (Fortran言語)

```
call MPI_INIT(ierr)
call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, myid, ierr)
call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, numprocs,
ierr)
...
ib = n/numprocs
jstart = 1 + myid * ib
jend = (myid+1) * ib
if ( myid .eq. numprocs-1) jend = n

do j = jstart, jend
  y( j ) = 0.0d0
  do i=1, n
    y( j ) = y( j ) + A( j,i ) * x( i )
  enddo
enddo
```

ブロック分散を仮定した
担当ループ範囲の定義

MPIプロセスの担当ごとに
縮小したループの構成

レポート課題

1. [L10] 行列-ベクトル積において、列方式、および行方式の性能を比較し、考察せよ。なお、並列化する必要はない。
2. [L10] サンプルプログラムを並列化せよ。このとき、行列Aおよびベクトルx、yのデータは、全PEで $N \times N$ のサイズを確保してよい。
3. [L15] サンプルプログラムを並列化せよ。このとき、行列Aおよびベクトルxは、初期状態では、各PEに割り当てられた分の領域しか確保してはいけない。

(すなわち、逐次のメモリ量の1/192とすること。
ただし、並列化のための作業領域分は除く。)

問題のレベルに関する記述:

- L00: きわめて簡単な問題。
 - L10: ちょっと考えればわかる問題。
 - L20: 標準的な問題。
 - L30: 数時間程度必要とする問題。
 - L40: 数週間程度必要とする問題。複雑な実装を必要とする。
 - L50: 数か月程度必要とする問題。未解決問題を含む。
- ※L40以上は、論文を出版するに値する問題。

レポート課題

4. [L20] サンプルプログラムを並列化したうえで、
ピュアMPI実行、および、ハイブリッドMPI実行で
性能が異なるか、実験環境(12ノード、192コア)を
駆使して、性能評価せよ。
- ▶ 1ノードあたり、12MPI実行、1MPI+16スレッド実行、
2MPI+8スレッド実行、4MPI+4スレッド実行など、
組み合わせが多くある。

来週へつづく

べき乗法